



Linear motors and actuators

Linearmotoren und -aktuatoren

DIN EN ISO 9001:2008



Series ST
Baureihe ST

ServoTube/ThrustTube/ Hygienic ServoTube

To Our Valued Customers,

Dunkermotoren is a world class leader in high quality motion control solutions to meet the ever increasing demands for cost effective and reliable drive solutions. Our comprehensive product range offers the flexibility to provide customized solutions as well as standardized components. The catalog represents Dunkermotoren's years of engineering excellence. The Dunkermotoren Team will continue to utilize our outstanding engineering and industrial capabilities to meet the requirements helping you to succeed. Wishing you great success in your business.

Nikolaus Gräf
General Manager

Liebe Kunden,

als führender Hersteller der Antriebstechnik bieten wir Ihnen wirtschaftliche, effiziente und qualitativ hochwertige Komplettlösungen. Unser umfassendes Produkt- und Leistungsspektrum ermöglicht Ihnen ein hohes Maß an Flexibilität: Ob standardisierte Komponenten oder kundenspezifische Anforderungen – bei uns finden Sie garantiert die passende Lösung. Mit diesem Katalog können Sie sich einen Überblick über unsere innovativen und richtungsweisenden Produkte verschaffen. Das Dunkermotoren-Team berät Sie gerne engagiert und kompetent. Denn: Ihr Erfolg ist unser Ziel. In diesem Sinne freuen wir uns auf Sie und wünschen Ihnen alles Gute.

Ihr Nikolaus Gräf
General Manager

Introduction

Dunkermotoren Linear Systems is the inventor of the tubular linear motor, setting new standards for performance, simplicity in linear motion and ease of mechanical integration.

ServoTube

ServoTube is available as a moving-rod actuator with integral bearing and as a moving-forcer linear motor. The actuator bearing is lubricant-free and rated up to 64,000 km. ServoTube accepts a wide range of industry-standard mounting accessories for simple drop-in pneumatic cylinder replacement. In moving-forcer applications, loads can be mounted directly to the rugged housing. (page 4 ff)



Einführung

Dunkermotoren Linear Systems hat mit der Erfindung des stangenführten Linearmotors einen neuen Standard in Sachen Performance, Einfachheit in der Linientechnik und einfacher mechanischer Integration geschaffen.

ServoTube

ServoTube ist als Aktuator-Ausführung mit bewegter Stange und integriertem Lager und als Ausführung mit bewegter Primäreinheit verfügbar. Das Aktuatorlager ist schmierstofffrei und hat eine nominale Laufleistung von 64.000 km. Eine große Bandbreite an Industriestandard-Montagezubehör ermöglicht es, Pneumatik-zylinder problemlos zu ersetzen. Im Betrieb mit bewegter Primäreinheit kann die Last direkt auf die Primäreinheit aufgeschraubt werden. (ab S.4)

Hygienic ServoTube

With smooth surfaces and IP69K high-pressure wash-down rating, Hygienic ServoTube is ideal for material handling applications in the Packaging, Food & Beverage and Pharmaceutical industries.

Hygienic ServoTube features a standard incremental encoder output and digital Halls. The encoder delivers 10 micron resolution with 25 micron repeatability. The drive power interface is three phase and can operate at 600V. Control of Hygienic ServoTube is possible with a wide range of standard amplifiers. (page 12 f)

Hygienic ServoTube

Mit seinen glatten Oberflächen und seinem IP69k Schutz eignet sich der Hygienic Servotube perfekt für Material-Handling Anwendungen in den Bereichen Verpackungs-, Lebensmittel- und Pharma-industrie. Hygienic Servotube bietet einen integrierten Standard Inkrementalencoder und Hallsignale. Der Encoder liefert eine Auflösung von 10µm mit einer Wiederholgenauigkeit von 25µm. Die Leistungsschnittstelle des Antriebes ist dreiphasig und kann mit bis zu 600V betrieben werden. Die Ansteuerung von Hygienic Servotube kann mit einer breiten Auswahl an marktüblichen Verstärkern erfolgen. (ab S.12)

ThrustTube

Zero-cogging, ironless design provides 4 - 250 N continuous force at speeds up to 10 m/sec. Higher force iron core is optional on ThrustTube 25 and 38. Loads can be mounted directly to the rugged forcer. Magnets are fully enclosed.

Single-rail bearing and large air gap simplify mechanical integration Resolution of 5 - 0.1µm. (page 14 ff)

ThrustTube

Der kompakte eisenlose Aufbau der ThrustTube Baureihe sorgt für eine gleichmäßige Bewegung ohne Rastkräfte, bei einer Dauerkräft von 4 - 250N und Geschwindigkeiten bis 10m/s. Für höhere Dauerkräfte sind die Baugrößen 25 und 38 mit Eisenkern verfügbar. Die Last kann direkt auf die robuste Primäreinheit aufgeschraubt werden. Die Magneten sind komplett gekapselt. Die mechanische Anbindung in die Applikation wird durch eine Linearführung und einen großen Luftspalt vereinfacht.

Mit externen Encodern können absolute Genauigkeiten von 5 - 0,1µm angeboten werden. (ab S.14)

DLS Selection Guide

DLS-Auswahlmöglichkeiten

Description Actuator

Moving-Rod implementation, Long-life, no lubricant, internal dry bearing, compatible with industry standard accessories (DIN/ISO 6431) from Festo, Igus etc., ideal for push-pull-lift material handling, 11, 25 and 38mm Ø rod versions. (page 4 ff)

Description Components

Moving-Forcer implementation, mount Thrust Rod at both ends (similar to ball screw), large air gap simplifies alignment, Ideal for pick and place gantries, mount load directly to rugged forcer 11, 25 and 38mm Ø rod versions. (page 4 ff)

Description Modules

In a module, the forcer is connected to a precision linear guide rail, which on the one hand supports heavy payloads and on the other hand provides linear motion with high linearity. The thrust rod is mounted through a base plate and precisely assembled and adjusted with the forcer. (page 20)

Description Gantry

The multi-axis gantries consist of freely combinable modules and actuators. According to customer's requirements, they are designed, assembled and delivered ready to use. (page 21)

www.dunkermotoren.com

Beschreibung Aktuator

Magnetstange wird bewegt, lange Lebensdauer, keine Verwendung von Schmierstoffen, Trockenlager, kompatibel mit Industriestandard (DIN/ISO 6431) Zubehör von Festo, Igus usw., ideal für push-pull-lift material handling, Magnetstangenversionen Ø11, 25 und 38mm verfügbar. (ab S.4)

Beschreibung Komponenten

Primäreinheit wird bewegt, Magnetstange an beiden Enden montiert (ähnlich wie bei Kugelumlaufspindel), ein großer Luftspalt vereinfacht das Ausrichten, ideal für Pick- and Place Positioniersysteme, die Last kann direkt an die robuste Primäreinheit befestigt werden, Magnetstangenversionen Ø 11, 25 und 38mm verfügbar. (ab S.4)

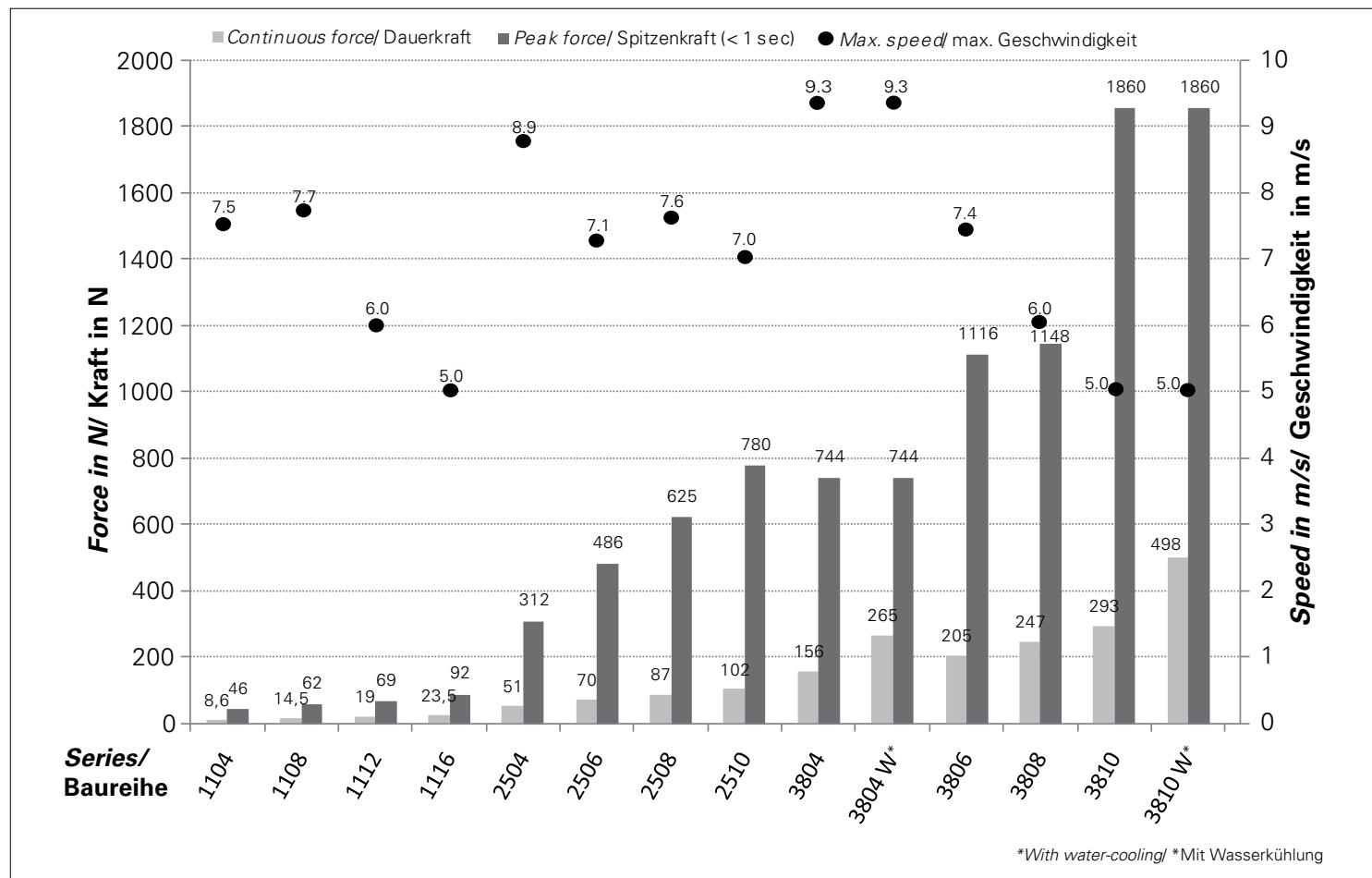
Beschreibung Module

Bei einem Modul ist die Primäreinheit mit einer Präzisionslinearführung verbunden, die zum einen große Nutzlasten aufnehmen kann und zum anderen für eine sehr hohe Linearität der Bewegung sorgt. Die Magnetstange ist über eine Grundplatte montiert und präzise mit der Primäreinheit ausgerichtet. (S.20)

Beschreibung Positioniersysteme

Die mehrachsigen Positioniersysteme bestehen aus frei kombinierbaren Modulen und Aktuatoren. Sie werden nach Kundenanforderung ausgelegt, aufgebaut und Betriebsbereit geliefert. (S.21)

www.dunkermotoren.com

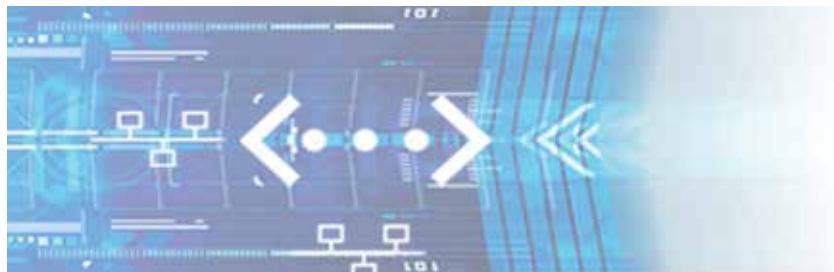


ServoTube 11, 46 - 91 N

| ServoTube 11 Options / ServoTube 11 Optionen | Page / Seite |
|--|--------------|
| Module / Modul | 20 |
| Amplifier / Regelelektronik | 22 |
| <input type="checkbox"/> Standard / Standard | |

- Integrated high resolution sin/cos positioning sensor with ± 12 micron repeatability/ ± 350 micron absolute accuracy
- Actuator version (STA) with integrated high performance polymer bearings
- Completely IP67 protected

- Integrierter hochauflösender sin/cos Positionssensor mit ± 12 µm Wiederholgenauigkeit/ ± 350 µm absolute Genauigkeit
- Aktuator Version (STA) mit integriertem Hochleistungs-polymerlager
- Vollständig IP67 geschützt



| Data / Technische Daten | | | | | |
|---|------------------|---------------|---------------|---------------|---------------|
| Type / Typ | | STA/ STB 1104 | STA/ STB 1108 | STA/ STB 1112 | STA/ STB 1116 |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 46,0 | 53,0 | 68,9 | 91,9 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | 12 | | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 9.27 | 15.78 | 21.44 | 26.75 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 1.71 | 2.52 | 2.64 | 2.47 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 6.02 | 10.83 | 15.18 | 19.28 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 1.11 | 1.73 | 1.87 | 1.78 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 5.42 | 6.26 | 8.12 | 10.83 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | | 75 | | |
| Peak acceleration (STA) ⁽¹⁾ / Spitzen-Beschleunigung (STA) ⁽¹⁾ | m/s ² | 407 | 359 | 378 | 422 |
| Maximum speed (STA) ⁽²⁾ / Maximalgeschwindigkeit (STA) ⁽²⁾ | m/s | 5.3 | 5.6 | 5.4 | 4.7 |
| Peak acceleration (STB) ⁽³⁾ / Spitzen-Beschleunigung (STB) ⁽³⁾ | m/s ² | 155 | 119 | 109 | 120 |
| Maximum speed (STB) ⁽⁴⁾ / Maximalgeschwindigkeit (STB) ⁽⁴⁾ | m/s | 7.5 | 7.7 | 6.0 | 5.0 |
| Repeatability/ Wiederholgenauigkeit | | | 12µm | | |

⁽¹⁾ Based on a moving thrust rod with 27 mm stroke and no payload./ ⁽¹⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit 27 mm Hub, keine Nutzlast.

⁽²⁾ Based on a moving thrust rod with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

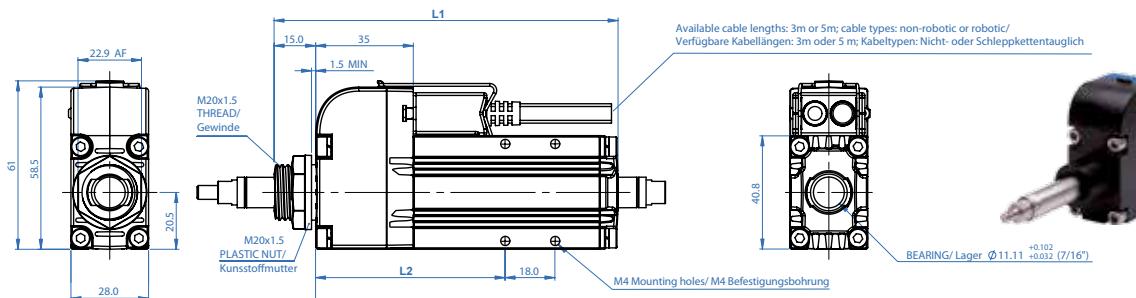
⁽³⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽³⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit und keine Nutzlast.

⁽⁴⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽⁴⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

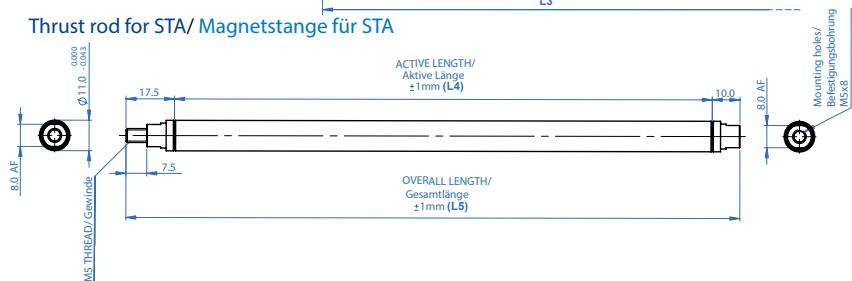
ServoTube 11, 46 - 91 N

Dimensions ServoTube 11 Actuator (STA) / Maßzeichnung ServoTube 11 Aktuator (STA)

Forcer STA/STB/ Primäreinheit STA/STB



Thrust rod for STA/ Magnetstange für STA



| | L1 | L2 | L3 |
|---------|-------|-------|---------|
| STA1104 | 124,1 | 68,4* | - |
| STA1108 | 175,3 | 86,9* | - |
| STA1112 | 226,5 | 86,9* | 170,8** |
| STA1116 | 277,4 | 86,9* | 221,7** |

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

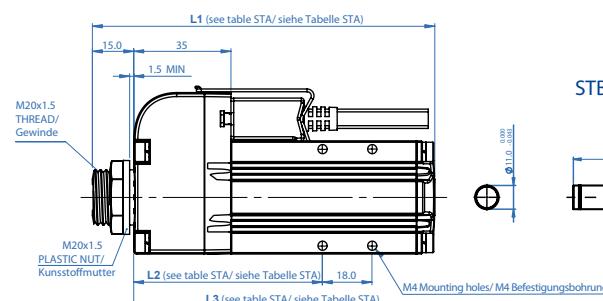
* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

Dimensions Table-Actuator (STA) / Tabelle Abmessungen Aktuator (STA)

| Stroke (mm)/ Hub (mm) | 1104 | | 1108 | | 1112 | | 1116 | |
|--------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|
| | Overall (L5)/ Gesamt (L5) | Active (L4)/ Aktiv (L4) |
| 14 | 166 | 139 | 217 | 190 | 268 | 241 | 319 | 292 |
| 39 | 191 | 164 | 242 | 215 | 293 | 266 | 344 | 317 |
| 65 | 217 | 190 | 268 | 241 | 319 | 292 | 370 | 343 |
| 91 | 243 | 216 | 294 | 267 | 345 | 318 | 396 | 369 |
| 116 | 268 | 241 | 319 | 292 | 370 | 343 | 421 | 394 |
| 142 | 294 | 267 | 345 | 318 | 396 | 369 | 447 | 420 |
| 168 | 320 | 293 | 371 | 344 | 422 | 395 | 473 | 446 |
| 194 | 346 | 319 | 397 | 370 | 448 | 421 | 499 | 472 |
| 219 | 371 | 344 | 422 | 395 | 473 | 446 | 524 | 497 |
| 245 | 397 | 370 | 448 | 421 | 499 | 472 | 550 | 523 |
| 271 | - | - | - | - | 525 | 498 | 576 | 549 |

Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

Dimensions Table Components (STB) / Tabelle Abmessungen Komponenten (STB)



STB thrust rod/ Magnetstange für STB



Available thrust rod lengths / Verfügbarer Magnetstangenlängen

| | | | | | | | | | | | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 144 | 169 | 195 | 221 | 246 | 272 | 298 | 324 | 349 | 375 | 401 | 426 | 452 | 478 | 503 | 529 | 555 |
| 581 | 606 | 632 | 658 | 683 | 709 | 735 | 760 | 786 | 812 | 838 | 863 | 889 | 915 | 940 | 966 | 992 |

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

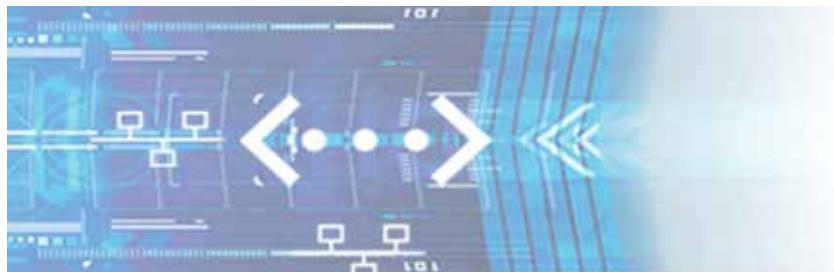
ServoTube 25, 156 - 780 N

| ServoTube 25 Options / ServoTube 25 Optionen | Page / Seite |
|--|--------------|
| Module / Modul | 20 |
| Brake / Bremse | 23 |

Standard / Standard

- Integrated high resolution sin/cos positioning sensor with ± 12 micron repeatability/ ± 350 micron absolute accuracy
- Actuator version (STA) with integrated high performance polymer bearings
- Completely IP67 protected
- Brake option available

- Integrierter hochauflösender sin/cos Positionssensor mit ± 12 µm Wiederholgenauigkeit/ ± 350 µm absolute Genauigkeit
- Aktuator Version (STA) mit integriertem Hochleistungs-polymerlager
- Vollständig IP67 geschützt
- Bremse optional verfügbar



Data / Technische Daten

| Type / Typ | | STA/ STB 2504 | | STA/ STB 2506 | | STA/ STB 2508 | | STA/ STB 2510 | |
|---|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|
| | | S ⁽¹⁾ | P ⁽¹⁾ |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 312 | 156 | 468 | 234 | 624 | 312 | 780 | 390 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | | | | 20 | | | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 51.2 | | 69.5 | | 86.4 | | 102.4 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 2.31 | 4.62 | 2.10 | 4.20 | 1.96 | 3.92 | 1.86 | 3.72 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 42.5 | | 59.5 | | 75.1 | | 90.0 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 1.92 | 3.84 | 1.80 | 3.60 | 1.70 | 3.40 | 1.63 | 3.26 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 22.1 | 11.0 | 33.1 | 16.5 | 44.1 | 22.0 | 55.2 | 27.6 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | 380 | | | | | | | |
| Peak acceleration (STA) ⁽²⁾ / Spitzen-Beschleunigung (STA) ⁽²⁾ | m/s ² | 394 | 197 | 483 | 241 | 542 | 271 | 586 | 293 |
| Maximum speed (STA) ⁽³⁾ / Maximalgeschwindigkeit (STA) ⁽³⁾ | m/s | 5.9 | 4.4 | 5.3 | 5.1 | 4.7 | 5.6 | 4.2 | 5.8 |
| Peak acceleration (STB) ⁽⁴⁾ / Spitzen-Beschleunigung (STB) ⁽⁴⁾ | m/s ² | 223 | 111 | 223 | 111 | 235 | 117 | 256 | 128 |
| Maximum speed (STB) ⁽⁵⁾ / Maximalgeschwindigkeit (STB) ⁽⁵⁾ | m/s | 8.9 | 7.3 | 6.6 | 7.1 | 5.4 | 7.6 | 4.6 | 7.0 |
| Repeatability/ Wiederholgenauigkeit | | 12µm | | | | | | | |

⁽¹⁾ S = series forcer phases, P = parallel forcer phases/ ⁽¹⁾ S = Phasen der Primäreinheit in Reihe, P = Phasen der Primäreinheit parallel

⁽²⁾ Based on a moving thrust rod with 27 mm stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit 27 mm Hub, ohne Nutzlast.

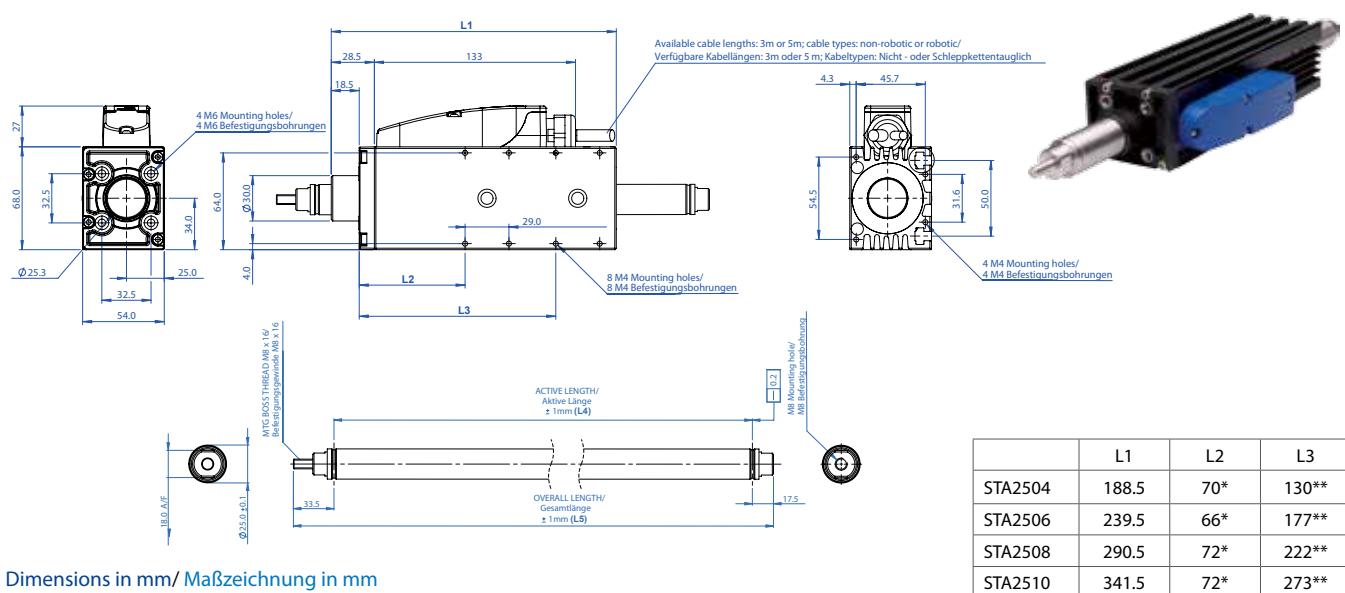
⁽³⁾ Based on a moving thrust rod with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽³⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

⁽⁴⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽⁴⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

⁽⁵⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽⁵⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

ServoTube 25, 156 - 780 N

Dimensions ServoTube 25 Actuator (STA) / Maßzeichnung ServoTube 25 Aktuator (STA)



Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

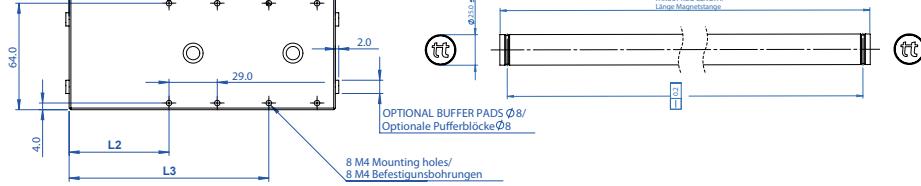
Dimensions Table-Actuator (STA) / Tabelle Abmessungen Aktuator (STA)

| Stroke (mm)/ Hub (mm) | 2504 | | 2506 | | 2508 | | 2510 | |
|--------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|
| | Overall (L5)/ Gesamt (L5) | Active (L4)/ Aktiv (L4) |
| 27 | 266 | 216 | 317 | 267 | 368 | 318 | 419 | 369 |
| 53 | 292 | 242 | 343 | 293 | 394 | 344 | 445 | 395 |
| 78 | 317 | 267 | 368 | 318 | 419 | 369 | 470 | 420 |
| 104 | 343 | 293 | 394 | 344 | 445 | 395 | 496 | 446 |
| 130 | 369 | 319 | 420 | 370 | 471 | 421 | 522 | 472 |
| 155 | 394 | 344 | 445 | 395 | 496 | 446 | 547 | 497 |
| 181 | 420 | 370 | 471 | 421 | 522 | 472 | 573 | 523 |
| 206 | 445 | 395 | 496 | 446 | 547 | 497 | 598 | 548 |
| 232 | 471 | 421 | 522 | 472 | 573 | 523 | 624 | 574 |
| 258 | 497 | 447 | 548 | 498 | 599 | 549 | 650 | 600 |
| 283 | 522 | 472 | 573 | 523 | 624 | 574 | 676 | 625 |
| 309 | 548 | 498 | 599 | 549 | 650 | 600 | 701 | 651 |

Please consult factory for longer stroke lengths/ Größere Hublängen auf Anfrage.

Dimensions Table Components (STB) / Tabelle Abmessungen Komponenten (STB)

| | L1 | L2 | L3 |
|---------|-------|-----|-------|
| STB2504 | 160.0 | 60* | 120** |
| STB2506 | 211.0 | 56* | 167** |
| STB2508 | 262.0 | 62* | 212** |
| STB2510 | 313.0 | 62* | 263** |



Available thrust rod lengths / Verfügbarer Magnetstangenlängen

| | | | | | | | | | | | | | |
|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 226 | 252 | 277 | 303 | 329 | 354 | 380 | 405 | 431 | 457 | 482 | 508 | 534 | 559 |
| 585 | 611 | 636 | 662 | 688 | 713 | 739 | 765 | 790 | 816 | 867 | 918 | 970 | 1021 |
| 1072 | 1124 | 1175 | 1226 | 1278 | 1329 | 1380 | 1431 | 1483 | 1534 | 1585 | 1637 | 1688 | 1739 |

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

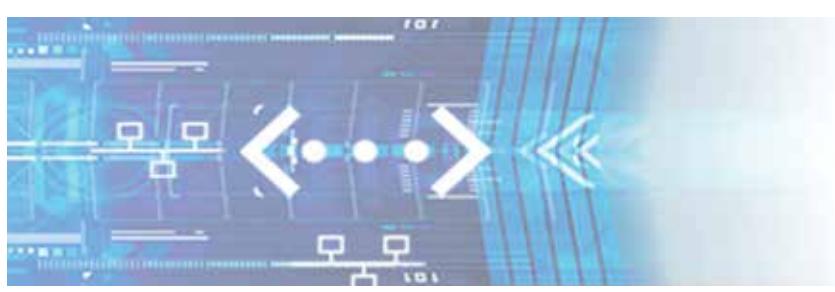
High Rigidity ServoTube Actuator 25, 172 - 860 N

| ServoTube 25 Options / ServoTube 25 Optionen | Page / Seite |
|--|--------------|
| Module / Modul | 20 |
| Brake / Bremse | 23 |

Standard / Standard

- Integrated high resolution sin/cos positioning sensor with ± 12 micron repeatability/ ± 350 micron absolute accuracy
- Very high mechanical rigidity due to outrigger bearings integrated in motor housing
- Completely IP67 protected
- Brake option available

- Integrierter hochauflösender sin/cos Positionssensor mit ± 12 µm Wiederholgenauigkeit/ ± 350 µm absolute Genauigkeit
- Besonders hohe mechanische Steifigkeit durch seitliche Stützlager im Motorgehäuse
- Vollständig IP67 geschützt
- Bremse optional verfügbar



| Data / Technische Daten | | | | | | | | | |
|---|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|
| Type / Typ | | XTR 2504 | | XTR 2506 | | XTR 2508 | | XTR 2510 | |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | S ⁽¹⁾ | P ⁽¹⁾ |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | | | | | | 20 | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 60.7 | | 81.8 | | 101.2 | | 119.4 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 2.49 | 4.98 | 2.24 | 4.48 | 2.08 | 4.16 | 1.96 | 3.92 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 52.2 | | 72.3 | | 90.4 | | 108.0 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 2.15 | 4.30 | 1.98 | 3.96 | 1.86 | 3.72 | 1.78 | 3.56 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 24.3 | 12.1 | 36.5 | 18.2 | 48.6 | 24.3 | 60.8 | 30.4 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | | | | | 380 | | | |
| Peak acceleration ⁽²⁾ / Spitzen-Beschleunigung ⁽²⁾ | m/s ² | 225 | 113 | 288 | 144 | 334 | 167 | 369 | 185 |
| Maximum speed ⁽³⁾ / Maximalgeschwindigkeit ⁽³⁾ | m/s | 5.6 | 4.1 | 5.3 | 5.0 | 4.8 | 5.5 | 4.3 | 5.8 |
| Repeatability/ Wiederholgenauigkeit | | | | | | 12µm | | | |

⁽¹⁾ S = series forcer phases, P = parallel forcer phases / ⁽¹⁾ S = Phasen der Primäreinheit in Reihe, P = Phasen der Primäreinheit parallel

⁽²⁾ Based on a moving thrust rod with 28 mm stroke, no payload. / ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit 28 mm Hub, ohne Nutzlast.

⁽³⁾ Based on a moving thrust rod with triangular move over maximum stroke, no payload. / ⁽³⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

High Rigidity ServoTube Actuator 25, 172 - 860 N

| Dimensions High Rigidity ServoTube Actuator 25 / Maßzeichnung High Rigidity ServoTube Aktuator 25 | | | | | | | | | | | | | |
|---|---------------------------------|------------|--|--|-----------------|-------------|------------|---|---------------------------------|---|---|----|---|
| Available cable lengths: 3m or 5m; cable types: non-robotic or robotic/ Verfügbare Kabellängen: 3m oder 5 m; Kabeltypen: Nicht- oder Schleppkettenaughig | | | | | | | | | | | | | |
| <p>SYSTEM LENGTH/ Länge Antrieb (+0.5) STROKE/ Verfahrtweg (-0 / +2.0) FORCER LENGTH/ Länge Primäreinheit SECTION/ Abschnitt A-A HOLE TABLE/ Tabelle Bohrungen</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>TAG/ Markierung</th> <th>SIZE/ Größe</th> <th>QTY/ Menge</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>A</td> <td>C/B Ø6.60 THRU L Ø11.0 V 6.5</td> <td>4</td> </tr> <tr> <td>B</td> <td>M6</td> <td>4</td> </tr> </tbody> </table> <p>T-SLOT FOR M5 T-NUTS T-Nut für M5 T-NUTS</p> | | | | | TAG/ Markierung | SIZE/ Größe | QTY/ Menge | A | C/B Ø6.60 THRU L Ø11.0 V 6.5 | 4 | B | M6 | 4 |
| TAG/ Markierung | SIZE/ Größe | QTY/ Menge | | | | | | | | | | | |
| A | C/B Ø6.60 THRU L Ø11.0 V 6.5 | 4 | | | | | | | | | | | |
| B | M6 | 4 | | | | | | | | | | | |
| <p>133 45.0 32.5 78.0 98.0 12.0 25.0 50.0 86.0 12.0</p> | | | | | | | | | | | | | |
| Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm | | | | | | | | | | | | | |

| Dimensions Table-Actuator (XTR) / Tabelle Abmessungen Aktuator (XTR) | | | | |
|--|---|---|---|---|
| Min. Stroke (mm)/ Min. Verfahrweg (mm) | XTR2504 | XTR2506 | XTR2508 | XTR2510 |
| | System length (mm)/ Länge Antrieb (mm) |
| 28 | 236 | 287 | 339 | 390 |
| 54 | 262 | 313 | 364 | 415 |
| 79 | 287 | 339 | 390 | 441 |
| 105 | 313 | 364 | 415 | 467 |
| 131 | 339 | 390 | 441 | 492 |
| 156 | 364 | 415 | 467 | 518 |
| 182 | 390 | 441 | 492 | 544 |
| 207 | 415 | 467 | 518 | 569 |
| 233 | 441 | 492 | 544 | 595 |
| 259 | 467 | 518 | 569 | 621 |
| 284 | 492 | 544 | 595 | 646 |
| 310 | 518 | 568 | 621 | 672 |

| Dimensions Forcer/ Abmessungen Primäreinheit | |
|--|--|
| Forcer/ Primäreinheit | Lenght forcer (mm)/ Länge Primäreinheit (mm) |
| XTR2504 | 181.5 |
| XTR2506 | 232.5 |
| XTR2508 | 283.5 |
| XTR2510 | 334.5 |

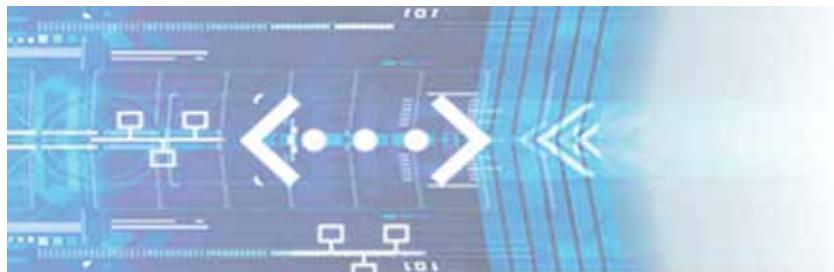
Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

ServoTube 38, 372 - 1860 N

| ServoTube 38 Options / ServoTube 38 Optionen | | Page / Seite |
|--|--|--------------|
| Module / Modul | | 20 |
| <input type="checkbox"/> Standard / Standard | | |

- Integrated high resolution sin/cos positioning sensor with ± 25 micron repeatability/ ± 400 micron absolute accuracy
- Actuator version (XTA) with integrated high performance polymer bearings
- Completely IP67 protected

- Integrierter hochauflösender sin/cos Positionssensor mit ± 25 µm Wiederholgenauigkeit/ ± 400 µm absolute Genauigkeit
- Aktuatorversion (XTA) mit integriertem Hochleistungs-polymerlager
- Vollständig IP67 geschützt



| Data / Technische Daten | | | | | | | | | |
|---|------------------|---------------|------|---------------|------|---------------|------|---------------|------|
| Type / Typ | | XTA/ XTB 3804 | | XTA/ XTB 3806 | | XTA/ XTB 3808 | | XTA/ XTB 3810 | |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 744 | 372 | 1116 | 558 | 1488 | 744 | 1860 | 930 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | | | | 20 | | | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 137.3 | | 186.9 | | 232.1 | | 276.2 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 2.61 | 5.23 | 2.37 | 4.74 | 2.20 | 4.41 | 2.10 | 4.20 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 120.1 | | 168.2 | | 212.7 | | 255.0 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 2.28 | 4.57 | 2.13 | 4.27 | 2.02 | 4.04 | 1.94 | 3.88 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 52.6 | 26.3 | 78.9 | 39.4 | 105.2 | 52.6 | 131.5 | 65.7 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | 380 | | | | | | | |
| Peak acceleration (XTA) ⁽²⁾ / Spitzen-Beschleunigung (XTA) ⁽²⁾ | m/s ² | 250 | 125 | 313 | 156 | 357 | 179 | 391 | 196 |
| Maximum speed (XTA) ⁽³⁾ / Maximalgeschwindigkeit (XTA) ⁽³⁾ | m/s | 4.7 | 4.9 | 3.8 | 5.3 | 3.1 | 4.9 | 2.6 | 4.4 |
| Peak acceleration (XTB) ⁽⁴⁾ / Spitzen-Beschleunigung (XTB) ⁽⁴⁾ | m/s ² | 244 | 122 | 276 | 138 | 295 | 147 | 307 | 154 |
| Maximum speed (XTB) ⁽⁵⁾ / Maximalgeschwindigkeit (XTB) ⁽⁵⁾ | m/s | 6.0 | 9.3 | 4.2 | 7.4 | 3.3 | 6.0 | 2.7 | 5.0 |
| Repeatability/ Wiederholgenauigkeit | | 25µm | | | | | | | |

⁽¹⁾ S = series forcer phases, P = parallel forcer phases/ ⁽¹⁾ S = Phasen der Primäreinheit in Reihe, P = Phasen der Primäreinheit parallel

⁽²⁾ Based on a moving thrust rod with 33 mm stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit 33 mm Hub, ohne Nutzlast.

⁽³⁾ Based on a moving thrust rod with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽³⁾ Bedingung: Bewegte Magnetstange mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

⁽⁴⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽⁴⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

⁽⁵⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽⁵⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

ServoTube 38, 372 - 1860 N

Dimensions ServoTube 38 Actuator (XTA) / Maßzeichnung ServoTube 38 Aktuator (XTA)

| <p>ACTUATOR ENVELOPE/ Bewegungsbereich = (2 X STROKE/ Verfahrtweg) + 319</p> <p>Available cable lengths: 3m or 5m; cable types: non-robotic or robotic/ Verfügbare Kabellängen: 3m oder 5m; Kabeltypen: Nicht- oder Schleppkettenaughig</p> | | <table border="1"> <thead> <tr> <th></th><th>L1</th><th>L2</th><th>L3</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>XTA3804</td><td>258</td><td>83*</td><td>187**</td></tr> <tr> <td>XTA3806</td><td>329</td><td>89*</td><td>252**</td></tr> <tr> <td>XTA3808</td><td>400</td><td>93*</td><td>319**</td></tr> <tr> <td>XTA3810</td><td>471</td><td>93*</td><td>390**</td></tr> </tbody> </table> | | | | L1 | L2 | L3 | XTA3804 | 258 | 83* | 187** | XTA3806 | 329 | 89* | 252** | XTA3808 | 400 | 93* | 319** | XTA3810 | 471 | 93* | 390** |
|--|-----|--|-------|--|--|----|----|----|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|
| | L1 | L2 | L3 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTA3804 | 258 | 83* | 187** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTA3806 | 329 | 89* | 252** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTA3808 | 400 | 93* | 319** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTA3810 | 471 | 93* | 390** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| <p>Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm</p> | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

Dimensions Table-Actuator (XTA) / Tabelle Abmessungen Aktuator (XTA)

| Stroke (mm)/ Hub (mm) | 3804 | | 3806 | | 3808 | | 3810 | |
|--------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|
| | Overall (L5)/ Gesamt (L5) | Active (L4)/ Aktiv (L4) |
| 33 | 350 | 291 | 421 | 362 | 493 | 434 | 564 | 505 |
| 69 | 386 | 327 | 457 | 398 | 528 | 469 | 599 | 540 |
| 104 | 421 | 362 | 493 | 434 | 564 | 505 | 635 | 576 |
| 140 | 457 | 398 | 528 | 469 | 599 | 540 | 671 | 612 |
| 176 | 493 | 434 | 564 | 505 | 635 | 576 | 706 | 647 |
| 211 | 528 | 469 | 599 | 540 | 671 | 612 | 742 | 683 |
| 247 | 564 | 505 | 635 | 576 | 706 | 647 | 778 | 719 |
| 282 | 599 | 540 | 671 | 612 | 742 | 683 | 813 | 754 |
| 318 | 635 | 576 | 706 | 647 | 778 | 719 | 849 | 790 |

Please consult factory for longer stroke lengths/ Größere Hublängen auf Anfrage.

Dimensions Table Components (XTB) / Tabelle Abmessungen Komponenten (XTB)

| <p>XTB thrust rod/ Magnetstange für XTB</p> | | <table border="1"> <thead> <tr> <th></th><th>L1</th><th>L2</th><th>L3</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>XTB3804</td><td>218</td><td>70*</td><td>174**</td></tr> <tr> <td>XTB3806</td><td>289</td><td>76*</td><td>239**</td></tr> <tr> <td>XTB3808</td><td>360</td><td>80*</td><td>306**</td></tr> <tr> <td>XTB3810</td><td>431</td><td>80*</td><td>377**</td></tr> </tbody> </table> | | | | L1 | L2 | L3 | XTB3804 | 218 | 70* | 174** | XTB3806 | 289 | 76* | 239** | XTB3808 | 360 | 80* | 306** | XTB3810 | 431 | 80* | 377** |
|---|-----|--|-------|--|--|----|----|----|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|---------|-----|-----|-------|
| | L1 | L2 | L3 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTB3804 | 218 | 70* | 174** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTB3806 | 289 | 76* | 239** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTB3808 | 360 | 80* | 306** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| XTB3810 | 431 | 80* | 377** | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| <p>Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm</p> | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

Available thrust rod lengths / Verfügbarer Magnetstangenlängen

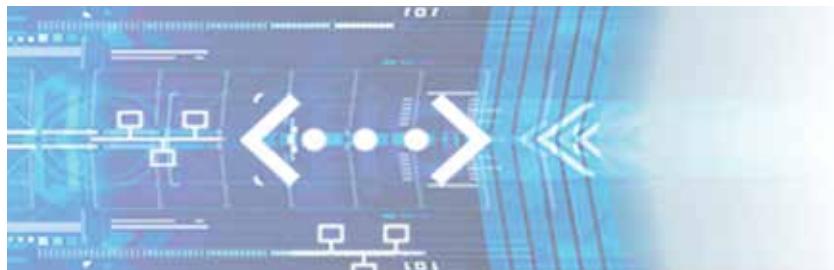
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 265 | 301 | 337 | 372 | 408 | 444 | 479 | 515 | 550 | 586 | 622 | 657 | 693 | 729 | 764 | 800 | 836 |
| 871 | 907 | 943 | 978 | 1014 | 1050 | 1085 | 1121 | 1157 | 1192 | 1228 | 1263 | 1299 | 1335 | 1370 | 1406 | 1442 |
| 1477 | 1513 | 1549 | 1584 | 1620 | 1656 | 1691 | 1727 | 1763 | 1798 | 1834 | 1870 | 1905 | 1941 | 1976 | 2012 | 2048 |

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

Hygenic ServoTube 38, 372 - 1860 N

- Integrated high resolution incremental encoder with 10 micron resolution, ± 20 micron repeatability / ± 400 micron absolute accuracy
- Actuator version (XHA) with integrated high performance polymer bearings
- Completely IP69K protected, resistant towards conventional cleaning agents and high-pressure washdown
- Version with water-cooling available

- Integrierter hochauflösender Inkrementalgeber mit 10µm Auflösung, $\pm 20\mu\text{m}$ Wiederholgenauigkeit und $\pm 400\mu\text{m}$ absoluter Genauigkeit
- Aktuatorversion (XHA) mit integriertem Hochleistungs-polymerlager
- Vollständig IP69K geschützt, beständig gegen gebräuchliche Reinigungsmittel und Hochdruck-Reinigung
- Version mit Wasserkühlung erhältlich



Data / Technische Daten

| Type / Typ | | XHA/ XHB 3804 | | XHA/XHB 3810 | |
|---|------------------|------------------|------------------|------------------|------------------|
| | | S ⁽¹⁾ | P ⁽¹⁾ | S ⁽¹⁾ | P ⁽¹⁾ |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 744 | 372 | 1860 | 930 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | | 20 | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with water-cooling/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit Wasserkühlung | N | 215 | | 434 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with water-cooling/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit Wasserkühlung | Arms | 4.10 | 8.20 | 3.30 | 6.61 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without water-cooling/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Wasserkühlung | N | 100.5 | | 190.6 | |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without water-cooling/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Wasserkühlung | Arms | 1.91 | 3.82 | 1.45 | 4.91 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 52.6 | 26.3 | 131.5 | 65.7 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | 650 | | | |
| Peak acceleration (XHA) ⁽²⁾ / Spitzen-Beschleunigung (XHA) ⁽²⁾ | m/s ² | 212 | 106 | 352 | 176 |
| Maximum speed (XHA) ⁽³⁾ / Maximalgeschwindigkeit (XHA) ⁽³⁾ | m/s | 4.3 | 4.5 | 2.5 | 4.1 |
| Peak acceleration (XHB) ⁽⁴⁾ / Spitzen-Beschleunigung (XHB) ⁽⁴⁾ | m/s ² | 120 | 60 | 163 | 81 |
| Maximum speed (XHB) ⁽⁵⁾ / Maximalgeschwindigkeit (XHB) ⁽⁵⁾ | m/s | 5.5 | 7.6 | 2.6 | 4.7 |
| Repeatability/ Wiederholgenauigkeit | | 20µm | | | |

(1) S = series forcer phases, P = parallel forcer phases / (1) S = Phasen der Primäreinheit in Reihe, P = Phasen der Primäreinheit parallel

(2) Based on a moving thrust rod with 55 mm stroke, no payload. / (2) Bedingung: Bewegte Magnetstange mit 55 mm Hub, ohne Nutzlast.

(3) Based on a moving thrust rod with triangular move over maximum stroke, no payload. / (3) Bedingung: Bewegte Magnetstange mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

(4) Based on a moving forcer and no payload. / (4) Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

(5) Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload. / (5) Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

Hygienic ServoTube 38, 372 - 1860 N

| Dimensions ServoTube Actuator (XHA) / Maßzeichnung ServoTube Aktuator (XHA) | | | | |
|---|--------|---|--|---|
| <p>Available cable lengths: 3m or 5m; cable types: non-robotic or robotic/ Verfügbare Kabellängen: 3m oder 5 m; Kabeltypen: Nicht- oder Schleppkettentauglich</p> | | | | |
| 8 M5 Mounting holes (each side) / 8 M5 Befestigungsbohrungen (beidseitig) | Ø38.25 | 117.0 | 25.0 | PUSH-IN FITTING TO SUIT Ø8.0 TUBE*/ Steckverbindung für Ø8.0 TUBE* * only for water-cooling version/ * nur bei der Version mit Wasserkühlung |
| Ø47.0 | Ø47.0 | 16.0 | 16.0 | 54.0 |
| 104.0 | 72.0 | 117.0 | 14.0 | 67.0 |
| 68.0 | 4 | 117.0 | 14.0 | 34.0 |
| 32.0 | 8.0 | 30.0 | 30.0 | 32.0 |
| 47.5 | L1 | L2 | L3 | 47.5 |
| 32.0 | 8.0 | 30.0 | 30.0 | 32.0 |
| 47.5 | | | | 47.5 |
| Ø38.0 ±0.1 | 28 AF | OVERALL LENGTH/ Gesamtlänge (L5) ±1.0mm | M10 BOSS THREAD/ M10 Zentriergewinde-/ Befestigungsbolzen | M10 Mounting hole/ M10 Befestigungsbohrung |
| 38.0 | 38.0 | ACTIVE LENGTH/ Aktive Länge (L4) ±1.0mm | 38.0 | 23.0 |
| XHA3804 | 142 | 212* | 307** | |
| XHA3810 | 355 | 425* | 520** | |

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

| Stroke (mm)/ Hub (mm) | 3804 | | 3810 | |
|--------------------------|------------------------------|----------------------------|------------------------------|----------------------------|
| | Overall (L5)/ Gesamt (L5) | Active (L4)/ Aktiv (L4) | Overall (L5)/ Gesamt (L5) | Active (L4)/ Aktiv (L4) |
| 55 | 421 | 362 | 635 | 575 |
| 91 | 457 | 398 | 671 | 611 |
| 127 | 493 | 434 | 706 | 646 |
| 162 | 528 | 469 | 742 | 681 |
| 198 | 564 | 505 | 778 | 718 |
| 233 | 599 | 540 | 813 | 753 |
| 269 | 636 | 576 | 849 | 789 |
| 305 | 671 | 612 | 885 | 825 |
| 340 | 706 | 647 | 920 | 860 |

Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

| Dimensions Table Components (XHB) / Tabelle Abmessungen Komponenten (XHB) | | | | |
|---|-----|------|-------|--|
| | L1 | L2 | L3 | |
| XHB3804 | 142 | 212* | 236** | |
| XHB3810 | 355 | 425* | 449** | |
| <p>8 M5 Mounting holes (each side)/ 8 M5 Befestigungsbohrungen (beidseitig)</p> <p>PUSH-IN FITTING TO SUIT Ø8.0 TUBE*/ Steckverbindung für Ø8.0 TUBE* * only for water-cooling version/ * nur bei der Version mit Wasserkühlung</p> | | | | |
| <p>ACTIVE LENGTH/ DISTANCE BETWEEN SCAWS/ Aktivlänge (Abstand zwischen den Sicken)</p> <p>THRUROD LENGTH ±1.0/ Länge Magnetstange ±1.0</p> <p>EACH END/ beidseitig</p> <p>TAPPED M6 (EACH END)/ M6 Gewindebohrung (beidseitig)</p> | | | | |
| | | | | |

Available thrust rod lengths / Verfügbarer Magnetstangenlängen

| | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|-----|
| 349 | 384 | 420 | 456 | 491 | 527 | 562 | 598 | 634 | 669 | 705 | 741 | 776 | 812 | 848 | 883 | 919 | 955 | 990 |
| 1026 | 1062 | 1097 | 1133 | 1169 | 1204 | 1240 | 1275 | 1311 | 1347 | 1382 | 1418 | 1454 | 1489 | 1525 | 1561 | 1596 | 1632 | |

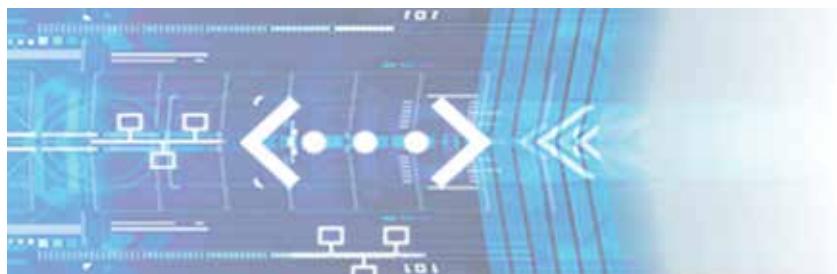
Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

* For first pair of tapped holes/ Für erstes Paar Gewindebohrungen; ** For second pair of tapped holes/ Für zweites Paar Gewindebohrungen

Thrust Tube 11 (TT Micro), 19 - 68 N

- Uses little space
- Low velocity ripple
- Low forcer mass

- Geringer Bauraum-Verbrauch
- Geringe Geschwindigkeitsschwankungen
- Geringe Masse der Primäreinheit



| Data / Technische Daten | | | | | |
|---|------------------|-------|-------|-------|-------|
| Type / Typ | | T1102 | T1104 | T1106 | T1108 |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 19.1 | 38.3 | 57.4 | 67.6 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | 10 | 10 | 10 | 8.83 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 3.81 | 7.43 | 10.96 | 14.40 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 1.41 | 1.37 | 1.35 | 1.33 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 3.08 | 5.20 | 7.06 | 8.77 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 1.14 | 0.96 | 0.87 | 0.81 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 2.70 | 5.42 | 8.12 | 10.83 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | 75 | | | |
| Peak acceleration (TT) ⁽¹⁾ / Spitzen-Beschleunigung (TT) ⁽¹⁾ | m/s ² | 251 | 290 | 309 | 275 |
| Maximum speed (TT) ⁽²⁾ / Maximalgeschwindigkeit (TT) ⁽²⁾ | m/s | 10.6 | 8.6 | 6.5 | 5.2 |

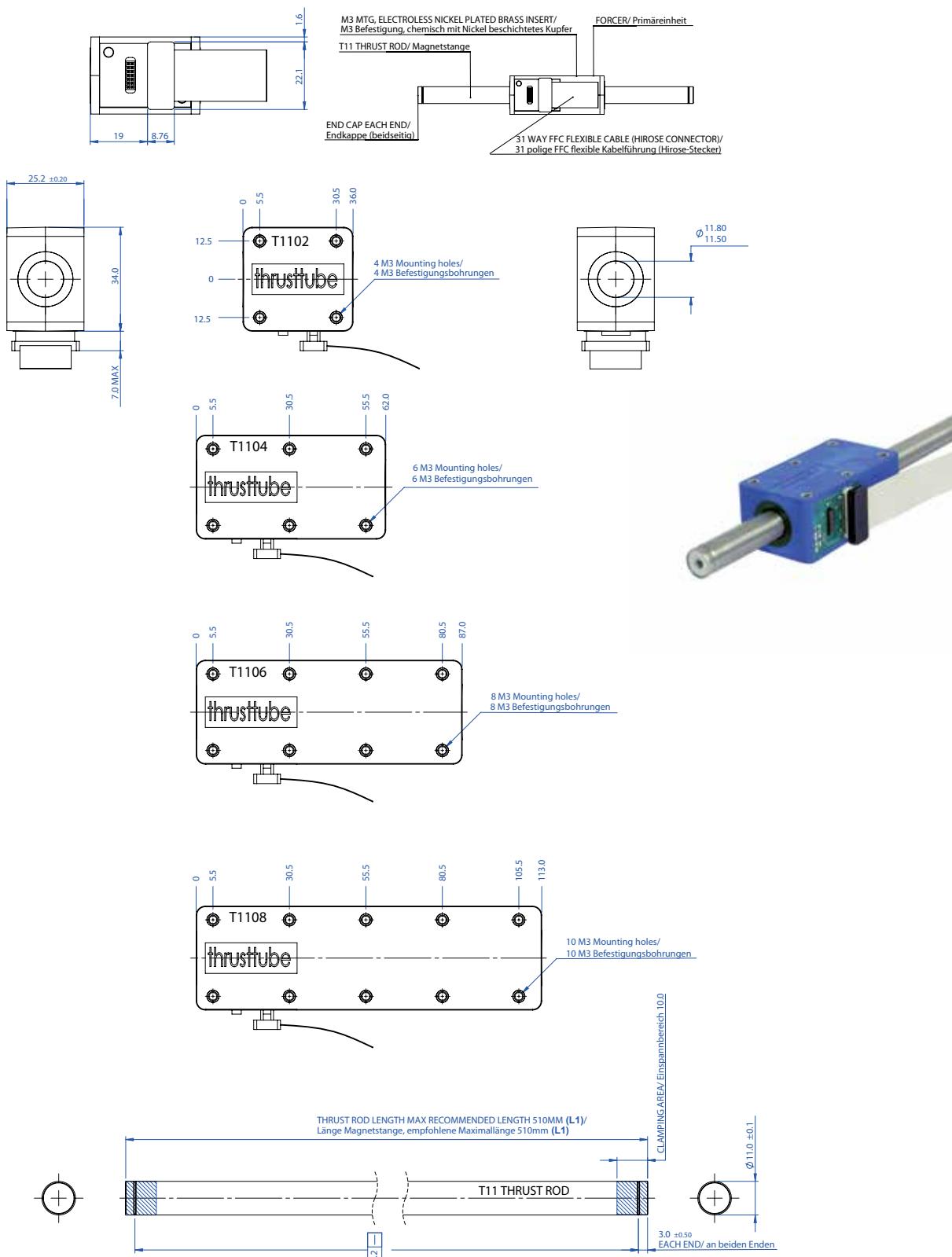
On request / Auf Anfrage

⁽¹⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽¹⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

⁽²⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

ThrustTube 11 (TT Micro), 19 - 68 N

Dimensions ThrustTube 11 / Maßzeichnung ThrustTube 11



Available thrust rod lengths in mm (L1) / Verfügbare Magnetstangenlängen in mm (L1)

| | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|
| 62 | 75 | 88 | 100 | 113 | 126 | 139 | 152 | 164 | 177 | 190 | 203 | 216 | 228 | 241 | 254 | 267 | 280 |
| 292 | 305 | 318 | 331 | 344 | 356 | 369 | 382 | 395 | 408 | 420 | 433 | 446 | 459 | 472 | 484 | 497 | 510 |

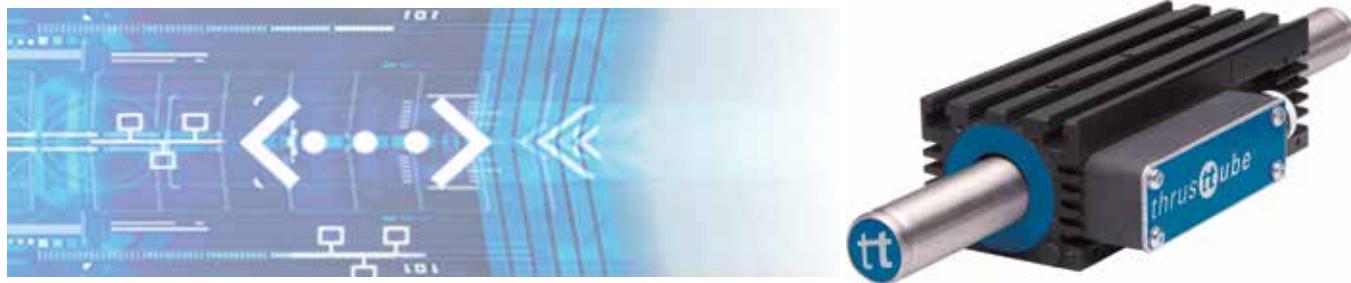
Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

Thrust Tube 25, 312 - 860 N

| ThrustTube 25 Options / ThrustTube 25 Optionen | Page / Seite |
|---|--------------|
| Module / Modul | 20 |
| <input type="checkbox"/> On request / Auf Anfrage | |

- Compact design
- Low velocity ripple
- Thermally efficient design
- Completely IP65 protected

- Kompakter Aufbau
- Geringe Geschwindigkeitsschwankungen
- Thermisch optimiertes Design
- Vollständig IP65 geschützt



| Data / Technische Daten | | | | | | | | | |
|---|------------------|------|------|------|------|------|-------|-------|-------|
| Type / Typ | 2504 | | 2506 | | 2508 | | 2510 | | |
| | TB | TBX | TB | TBX | TB | TBX | TB | TBX | |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 312 | 344 | 468 | 516 | 624 | 688 | 780 | 860 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | | | | | | 20 | | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | N | 51.1 | 59.8 | 70.5 | 81.8 | 87.3 | 101.6 | 104.3 | 120.4 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2,5cm Kühlkörperplatte | Arms | 2.31 | 2.46 | 2.13 | 2.24 | 1.98 | 2.09 | 1.89 | 1.98 |
| Continuous stall force @ 25°C without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 43.3 | 50.5 | 60.6 | 70.4 | 77.2 | 89.9 | 92.7 | 107.6 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 1.96 | 2.08 | 1.83 | 1.93 | 1.75 | 1.85 | 1.68 | 1.77 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 22.1 | 24.3 | 33.1 | 36.5 | 44.1 | 48.6 | 55.2 | 60.8 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | | | | | 380 | | | |
| Peak acceleration (TT) ⁽¹⁾ / Spitzen-Beschleunigung (TT) ⁽¹⁾ | m/s ² | 215 | 229 | 208 | 224 | 226 | 245 | 240 | 260 |
| Maximum speed (TT) ⁽²⁾ / Maximalgeschwindigkeit (TT) ⁽²⁾ | m/s | 9.4 | 10.6 | 6.8 | 7.6 | 5.6 | 6.2 | 4.7 | 5.2 |

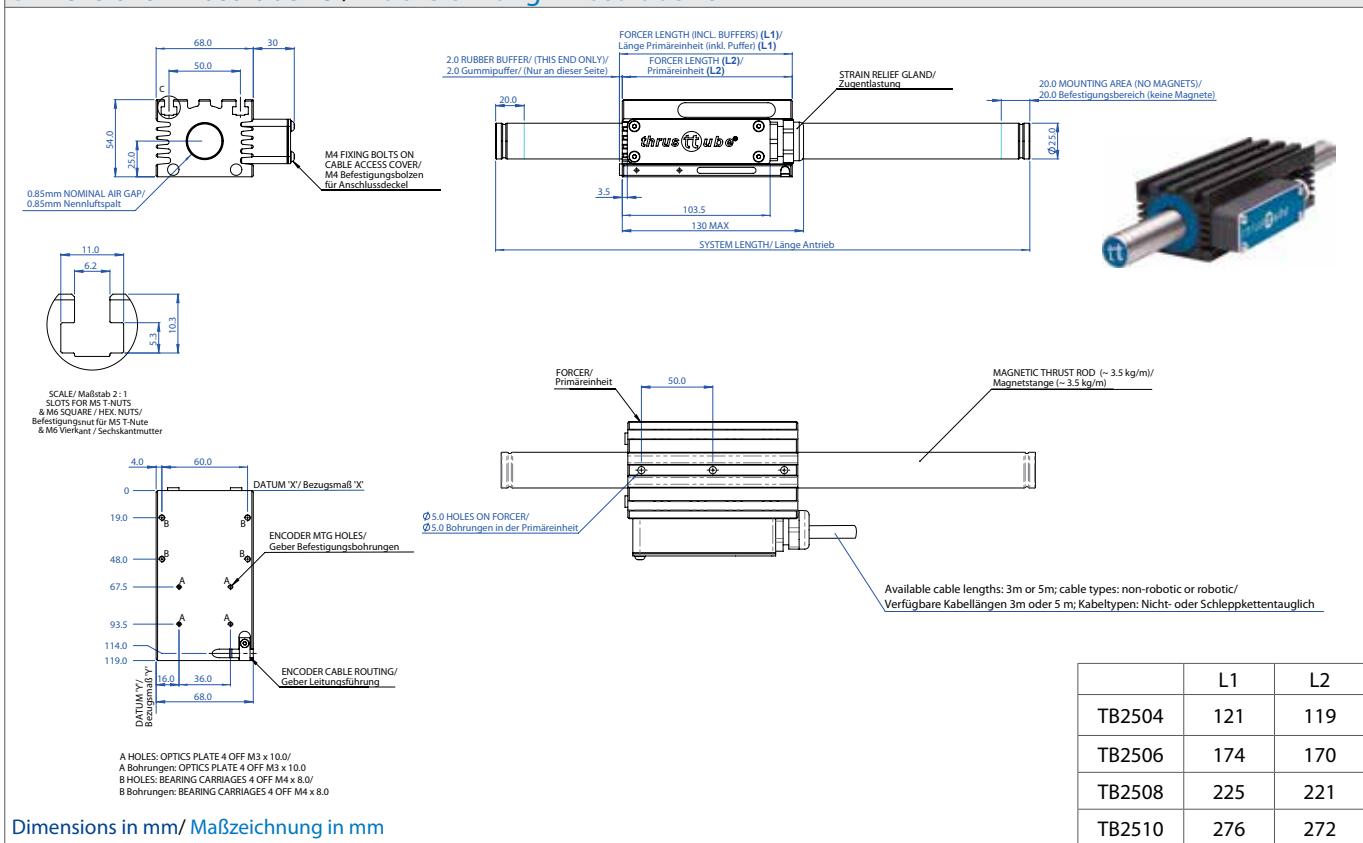
On request / Auf Anfrage

⁽¹⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽¹⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

⁽²⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

ThrustTube 25, 312 - 860 N

Dimensions ThrustTube 25 / Maßzeichnung ThrustTube 25



Available thrust rod lengths in mm (SYSTEM LENGTH) / Verfügbare Magnetstangenlängen in mm (Länge Antrieb)

| | | | | | | | | | | | | |
|-----|-----|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|-----|
| 175 | 225 | 275 | 325 | 375 | 425 | 475 | 525 | 575 | 625 | 675 | 725 | 775 |
| 825 | 875 | 925 | 975 | 1025 | 1075 | 1125 | 1175 | 1225 | 1275 | 1325 | 1375 | |

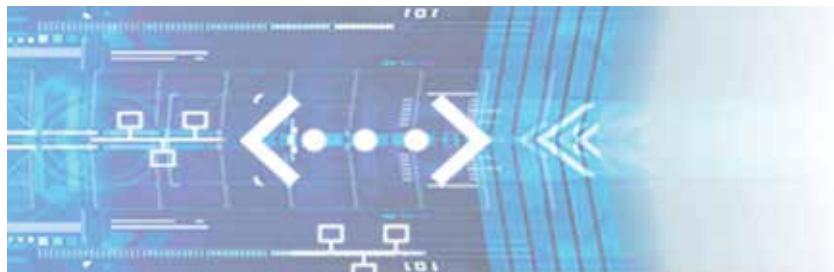
Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

Thrust Tube 38, 704 - 1860 N

| ThrustTube 38 Options / ThrustTube 38 Optionen | Page / Seite |
|---|--------------|
| Module / Modul | 20 |
| <input type="checkbox"/> On request / Auf Anfrage | |

- Compact design
- Low velocity ripple
- Thermally efficient design
- Completely IP65 protected

- Kompakter Aufbau
- Geringe Geschwindigkeitsschwankungen
- Thermisch optimiertes Design
- Vollständig IP65 geschützt



| Data / Technische Daten | | | | | | | | | |
|---|------------------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| Type / Typ | 2504 | | 2506 | | 2508 | | 2510 | | |
| | TB | TBX | TB | TBX | TB | TBX | TB | TBX | |
| Peak force @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzen-Schubkraft @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | N | 704 | 744 | 1056 | 1116 | 1408 | 1488 | 1522 | 1860 |
| Peak current @ 25°C ambient for 1 sec/ Spitzenstrom @ 25°C Umgebung, Dauer: 1 s | Apk | 17.3 | | | | 20 | | | |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2.5cm Kühlkörperplatte | N | 121.5 | 156.2 | 167.3 | 205.9 | 210.2 | 247.2 | 248.8 | 293.2 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, with 25x25x2.5cm heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, mit 25x25x2.5cm Kühlkörperplatte | Arms | 2.44 | 2.97 | 2.24 | 2.61 | 2.11 | 2.35 | 2.00 | 2.23 |
| Continuous stall force @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Schubkraft @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | N | 101.1 | 126.8 | 141.9 | 172.0 | 180.3 | 214.6 | 216.5 | 255.1 |
| Continuous stall current @ 25°C ambient, without heatsink plate/ Dauer-Strom @ 25°C Umgebung, ohne Kühlkörperplatte | Arms | 2.03 | 2.41 | 1.90 | 2.18 | 1.81 | 2.04 | 1.74 | 1.94 |
| Force constant (sine commutation)/ Kraftkonstante (Sinuskommutierung) | N/Arms | 49.8 | 52.6 | 74.7 | 78.9 | 99.6 | 105.2 | 124.4 | 131.5 |
| Maximum working voltage/ Maximale Betriebsspannung | VDC | | | | 380 | | | | |
| Peak acceleration (TT) ⁽¹⁾ / Spitzen-Beschleunigung (TT) ⁽¹⁾ | m/s ² | 242 | 248 | 270 | 279 | 287 | 297 | 257 | 310 |
| Maximum speed (TT) ⁽²⁾ / Maximalgeschwindigkeit (TT) ⁽²⁾ | m/s | 5.2 | 6.2 | 3.6 | 4.4 | 2.8 | 3.4 | 2.3 | 2.7 |

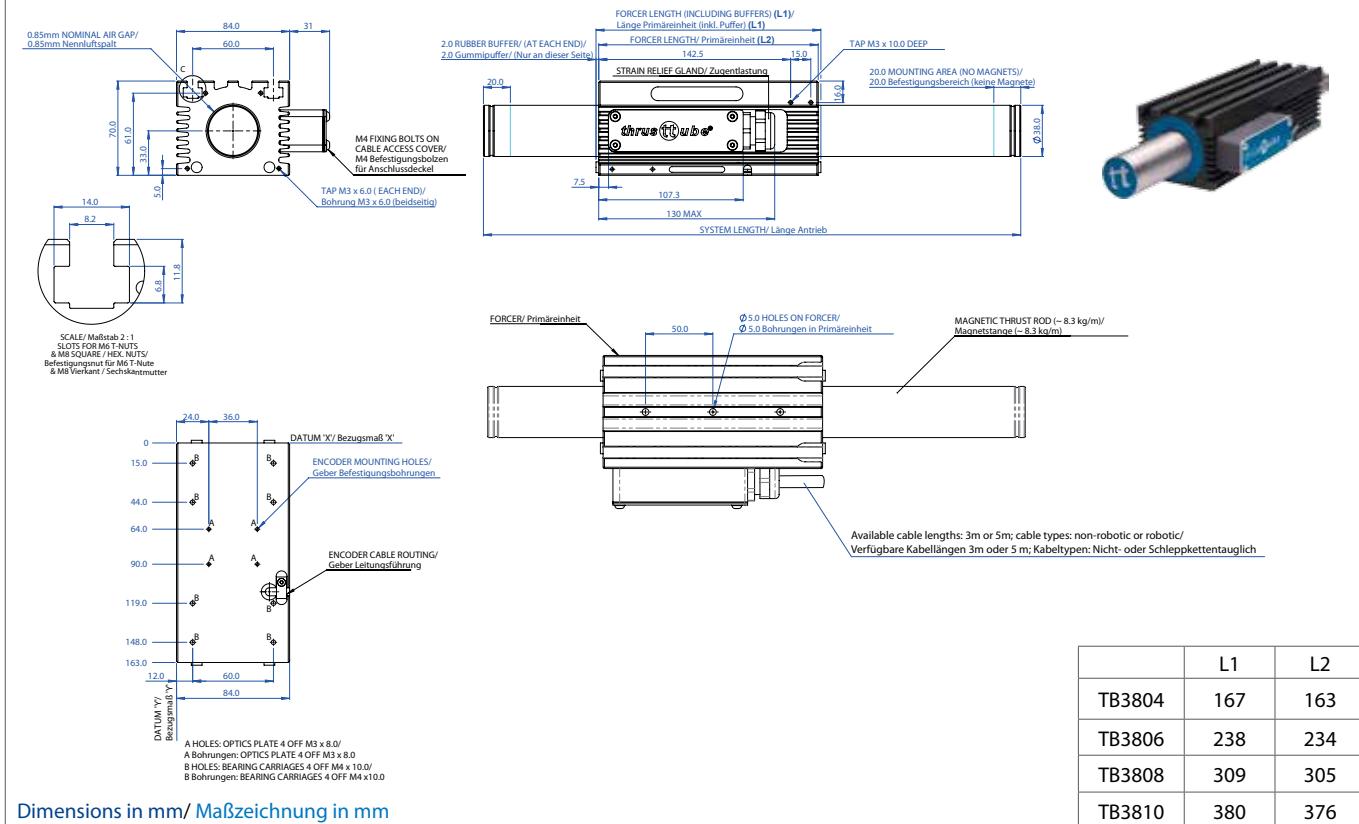
On request / Auf Anfrage

⁽¹⁾ Based on a moving forcer and no payload./ ⁽¹⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit, ohne Nutzlast.

⁽²⁾ Based on a moving forcer with triangular move over maximum stroke, no payload./ ⁽²⁾ Bedingung: Bewegte Primäreinheit mit Dreiecksbewegung über den max. Hub, ohne Nutzlast.

ThrustTube 38, 704 - 1860 N

Dimensions ThrustTube 38 / Maßzeichnung ThrustTube 38



Available thrust rod lengths in mm (SYSTEM LENGTH) / Verfügbare Magnetstangenlängen in mm (Länge Antrieb)

| | | | | | | | | | | | | | |
|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 225 | 275 | 325 | 375 | 425 | 475 | 525 | 575 | 625 | 675 | 725 | 775 | 825 | 875 |
| 925 | 975 | 1025 | 1075 | 1125 | 1175 | 1225 | 1275 | 1325 | 1375 | 1425 | 1475 | 1525 | 1575 |

Please consult factory for longer stroke lengths./ Größere Hublängen auf Anfrage.

Modules/ Module

- Integrated position sensor
- Easy "drop in" installation
- Completely aligned and adjusted mechanically and calibrated

- Integrierter Positionssensor
- Einfache mechanische Integration
- Komplett mechanisch ausgerichtet und justiert

| Type/ Typ | Max. Stroke length/ Max. Verfahrweg | Total length/ Gesamtlänge |
|--------------|--|------------------------------|
| ServoTube11 | | |
| SM1104 | 825mm | |
| SM1108 | 774mm | |
| SM1112 | 722mm | |
| SM1116 | 672mm | |



Standard / Standard

| Type/ Typ | Max. Stroke length/ Max. Verfahrweg | Total length/ Gesamtlänge |
|--------------|--|------------------------------|
| ServoTube25 | | |
| SM2504 | 1510mm | |
| SM2506 | 1459mm | |
| SM2508 | 1408mm | |
| SM2510 | 1357mm | |
| ThrustTube25 | | |
| M2504 | 1612mm | |
| M2506 | 1561mm | |
| M2508 | 1510mm | |
| M2510 | 1459mm | |



Standard / Standard

On request / Auf Anfrage

| Type/ Typ | Max. Stroke length/ Max. Verfahrweg | Total length/ Gesamtlänge |
|--------------|--|------------------------------|
| ServoTube38 | | |
| SM3804 | 1751mm | |
| SM3806 | 1680mm | |
| SM3808 | 1609mm | |
| SM3810 | 1538mm | |
| ThrustTube38 | | |
| M2504 | 1612mm | |
| M2506 | 1561mm | |
| M2508 | 1510mm | |
| M2510 | 1459mm | |



Standard / Standard

On request / Auf Anfrage

| Module options ⁽¹⁾ | Description |
|--|--|
| Optical and magnetic encoders/ Optische und magnetische Geber | Incremental encoders with standard resolution 1 µm. Other resolutions in the range of 0.1...5 µm on request./ Inkrementalgeber mit einer Standard Auflösung von 1 µm. Andere Auflösungen zwischen 0,1...5 µm auf Anfrage. |
| Bellows/ Faltenbalg | The bellows protect the thrust rod, encoder system and bearing rail from dirt, chips of wood, swarf and ferrous material./ Der Faltenbalg schützt Magnetstange, Encodersystem und Linearführung von Schmutz, Holz- und Metallspänen und eisenhaltigem Material. |
| Limit switches/ Endschalter | PNP, NPN, NC (Normally closed/ Öffner), NO (Normally open/ Schließer) |

⁽¹⁾ Special version on request./ ⁽¹⁾ Sonderausführungen auf Anfrage.

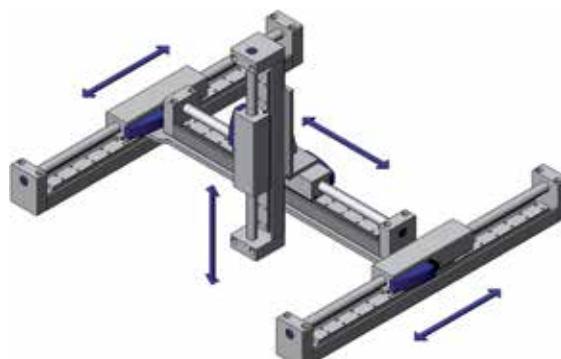
Gantry Systems/ Positioniersysteme

- Freely combinable multi-axis gantry systems for highest positioning accuracy and dynamics requirements
- Complete systems from a single source, completely aligned, adjusted mechanically and calibrated
- Development time and risk for automation projects are drastically reduced by the use of building blocks with predictable, proven performance.
- These illustrations show alternative configurations that can be created by the user using simple interconnection plates, or purchased as fully assembled bespoke units.

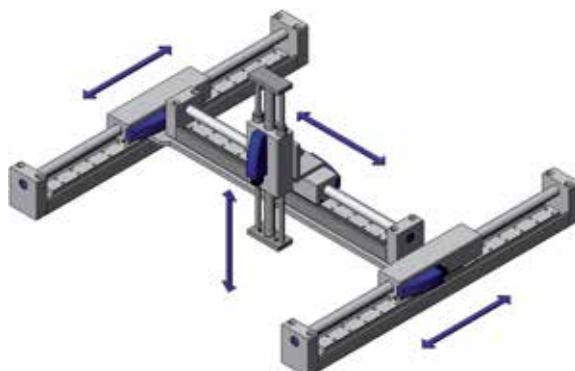
- Frei kombinierbare Multiachsen-Positioniersysteme für höchste Anforderungen an Positioniergenauigkeit und Dynamik
- Komplettysteme aus einer Hand, mechanisch ausgerichtet, justiert und kalibriert
- Entwicklungszeit und Risiken für Automatisierungsprojekte werden durch die Verwendung von Modulbausteinen mit berechenbarer Performance deutlich reduziert.
- Diese Abbildungen zeigen unterschiedliche Konfigurationen, die von Endanwendern mithilfe von oder als komplett aufgebaute Maßanfertigungen von uns bezogen werden können.



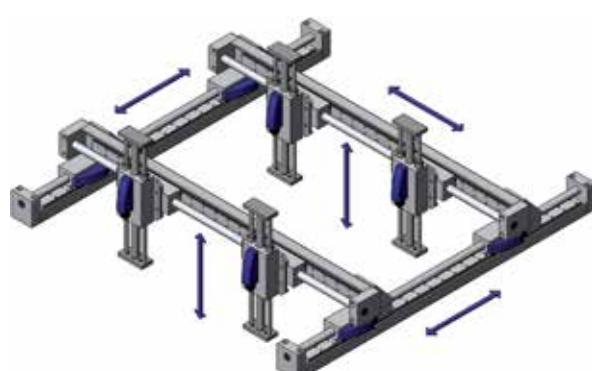
X/Y gantry system consisting of 3 Modules./
X/Y Positioniersystem, bestehend aus 3 Modulen.



X/Y/Z gantry system consisting of 4 modules./
X/Y/Z Positioniersystem, bestehend aus 4 Modulen.



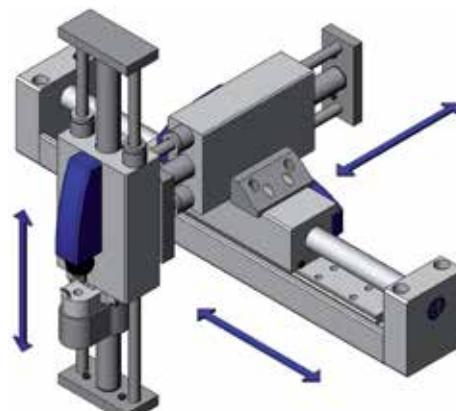
X/Y/Z gantry system consisting of 3 modules and one high rigidity actuator./
X/Y/Z Positioniersystem, bestehend aus 3 Modulen und einem Aktuator mit hoher Steifigkeit.



X/Y/Z gantry system consisting of 4 modules and 4 high rigidity actuators that can operate independently./
X/Y/Z Positioniersystem, bestehend aus 4 Modulen und 4 Aktuatoren mit hoher Steifigkeit, die sich unabhängig voneinander bewegen lassen.



X/Y gantry system consisting of 2 Modules./
X/Y Positioniersystem, bestehend aus 2 Modulen.



X/Y/Z gantry system consisting of 1 module and two high rigidity actuators./
X/Y/Z Positioniersystem, bestehend aus einem Modul und zwei Aktuatoren mit hoher Steifigkeit.

Accessories/ Zubehör

| Amplifier minimum requirements/ Mindestanforderungen an Verstärker | | | | | | |
|--|-----|--------------------------------------|--|--|-------------------|--------------------|
| Type / Typ | | ServoTube 11 | ServoTube 25, 38 | ThrustTube 11 | ThrustTube 25, 38 | Hygienic ServoTube |
| Max. output voltage/ Max. Ausgangsspannung | VDC | 75 | 380 | 75 | 380 | 650 |
| Supply voltage electronics/ Versorgungsspannung Elektronik | VDC | | | 5 | | |
| Encoder Input/ Geber Eingänge | | 1V sin/cos min. 10 bit resolution | | RS-422 differential line driver/ Differentieller Leistungstreiber | | |
| Hall input/ Hall Eingänge | | N/A | | Open collector/ Offener Kollektor | | |
| Temp. sensor/ Temperatursensor | | | PTC thermistor switch/ Thermistor Schalter | | | |
| Recommended encoder resolution/ Empfohlene Gebrauflösung | µm | 8-20 | | 1 | | 10 |

Amplifier Type Xenus and Accelnet

- Amplifiers perfectly adjusted to DLS linear motors and actuators.
- Easy-to-use commissioning software available.
- Indexer, point-to-point, PVT, camming, position and force control modes.

Verstärker Typ Xenus und Accelnet

- Verstärker, die genau auf DLS Linearmotoren und -aktoren abgestimmt sind.
- Einfach zu bedienende Inbetriebnahme-Software verfügbar.
- Indexer-, Punkt-zu-Punkt-, Position-/ Geschwindigkeit-/ Zeit-, Kurvenscheiben-, Positions- und Kraftmodus.

| | | Xenus XTL | Xenus XEL |
|--|-----|----------------|-----------------|
| Continuous current/ Dauerstrom | A | 12 | 12 |
| Peak current/ Spitzenstrom | A | 36 | 36 |
| Supply voltage/ Versorgungsspannung | VAC | 100-240 | 100-240 |
| BUS-interfaces/ BUS-Schnittstellen | | CANopen, RS232 | EtherCAT, RS232 |
| Safe torque off/ Sicher abgeschaltetes Moment | | - | ✓ |

Suitable versions available for ServoTube25&38, ThrustTube 25&38 and Hygienic ServoTube./
Passende Ausführung für ServoTube25&38, ThrustTube 25&38 und Hygienic ServoTube.



| | | Accelnet Micro Panel ACJ |
|--|-----|--------------------------|
| Continuous current/ Dauerstrom | A | 6 |
| Peak current/ Spitzenstrom | A | 18 |
| Supply voltage/ Versorgungsspannung | VDC | 20-55 |
| BUS-interfaces/ BUS-Schnittstellen | | CANopen, RS232 |

Suitable versions available for ServoTube11 and ThrustTube11./
Passende Ausführung für ServoTube 11 und ThrustTube11.



Accessories/ Zubehör

Brake for STA25, STB25, XTR25

Compact, efficient, bolt-on design

- Single acting for vertical applications
- 24V @ 125 mA
- 20 kg holding force
- Available as an option for ServoTube 25 Actuator and High Rigidity units only.



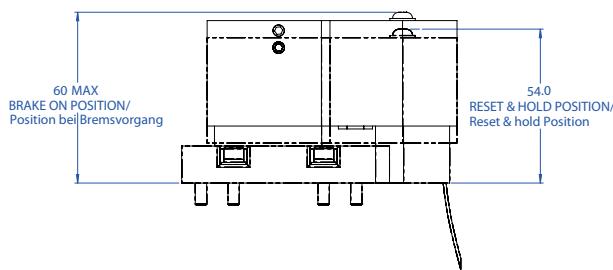
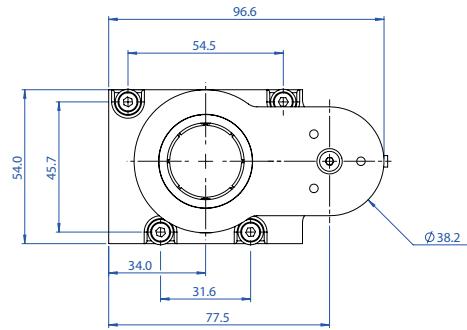
Bremse für STA25, STB25, XTR25

Kompakt, effizient, einfache Montage

- Einfach wirkend, für vertikale Applikationen
- 24V @ 125 mA
- 20 kg Haltekraft
- Nur für ServoTube 25 Aktuator und High Rigidity verfügbar.

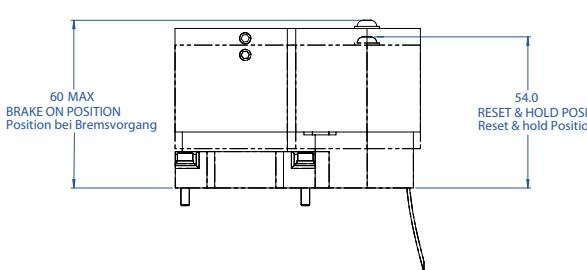
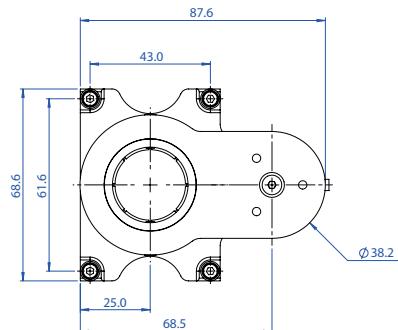


Brake for STA25 & STB25 / Bremse für STA25 & STB25



Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

Brake for XTR25 / Bremse für XTR25



Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm

Representatives, Distributors and Offices / Vertretungen und Vertriebsgesellschaften

Germany

Sachsen-Anhalt Nord, Berlin, Brandenburg

Dunkermotoren GmbH

Allmendstraße 11 · 79848 Bonndorf

Tel. (07703) 930-0 · Fax +210/212

www.dunkermotoren.com

info@dunkermotoren.de

Niedersachsen, Hessen Nord, Westfalen Ost

Ingenieurbüro Heinrich Jürgens

Roggendorf 5 · 31787 Hameln

Tel. (05158) 980-98 · Fax 99

ingenieurbuero.juergens@real-net.de

Hamburg/Bremen, Schleswig-Holstein,

Niedersachsen Nord, Mecklenburg-Vorpommern

Technisches Büro Kühling/Merten

Redder 1 B · 22393 Hamburg

Tel. (040) 5234098 · Fax (040) 5282476

www.kuehling-merten.de · km@kuehling-merten.de

Ruhrgebiet

Lothar Amborn

Fasanenstrasse 21b · 45134 Essen-Stadtwald

Tel. (0201) 4435-00 · Fax 01

lothar.amborn@t-online.de

Rheinland

ATS Antriebstechnik Schlote

Reiserststrasse 10 · 53773 Hennef

Tel. (02242) 90415-90 · Fax -99

o.schlote@antriebstechnik-nrw.de

Hessen

Antriebstechnik Eberhardt GmbH

Landgrabenstrasse 21 · 61118 Bad Vilbel

Tel. (06101) 98168-0 · Fax -10

www.antriebstechniken.de/eberhardt

info@ategmbh.de

Bayern Nord

Christleven Elektrotechnik GmbH

Office Bayreuth

Preuschwitzer Str. 36 · 95445 Bayreuth

Tel. (0921) 15 11 788-0 · Fax (0921) 15 11 788-88

www.christleven.de · info@christleven.de

Sachsen, Thüringen,

Sachsen-Anhalt Süd

Christleven Elektrotechnik GmbH

Office Chemnitz

Herrmannstr. 28a · 04741 Roßwein

Tel. (03432) 27 99 239 · Fax (0921) 15 11 788-88

www.christleven.de · info@christleven.de

Bayern Süd

Christleven Elektrotechnik GmbH

Office München

Faustnerweg 10 · 81479 München

Tel. (089) 72 77 97 97 · Fax (0921) 15 11 788-88

www.christleven.de · info@christleven.de

Württemberg

Technisches Büro Späth

Dornierstrasse 4 · 71069 Sindelfingen-Darmsheim

Tel. (07031) 794 34-60 · Fax -70

www.späth-technik.de · tb.späth@t-online.de

Nordbaden, Rheinland-Pfalz, Saarland

Dunkermotoren GmbH

Andreas Rau

Postfach 11 11 13 · 76061 Karlsruhe

Tel. (0721) 830 1021 · Fax (0721) 830 1035

andreas.rau@dunkermotoren.com

Südbaden

Dunkermotoren GmbH

Allmendstrasse 11 · 79848 Bonndorf

Tel (07703) 930-0 · Fax (07703) 930-210

info@dunkermotoren.com

Europe and Overseas

Austria

Dunkermotoren

Armin Keller - Sales Representative Austria

Tel. +43 7250 80 230 · Fax +43 7250 671

armin.keller@dunkermotoren.com

Belgium / Luxembourg

Elmeq B.V.A.

Industrial Zone Beveren-Noord

Onledegodestraat 79 · 8800 Roeselare

Tel. +32 51 25 98-11 · Fax -18

www.elmeq.be · info@elmeq.be

China

East China - Dunkermotoren (Taicang) Co.,Ltd

No. 9 Factory Premises · 111 North · Dongting Road

Taicang Economy Development Area

Taicang 215400, Jiangsu Province

Tel: +86 512-8889 8889-101 · Fax: +86 512-8889 8890

Email: sales.cn@dunkermotoren.com

South China - Dunkermotoren (Taicang) Co.,Ltd.

Guangzhou Representative Office · Room 3906,

39 floor, block B, Fuli Jinxi Business Center

No 5 Fuchang Lu, Haizhu District, Guangzhou City,

Guangdong Province

Tel: +86 20-8920 9413 · Fax: +86 20-8920 9411

Email: sales.cn@dunkermotoren.com

North China - Dunkermotoren (Taicang) Co.,Ltd.

Beijing Representative Office · No.916 Room,

Thirsty Building, 2 South 3rd Ring Road,

Chaoyang District, Beijing City, P.R. China 100022

Tel: +86 10 6568 5852 · Fax: +86 10 6568 5853

Email: sales.cn@dunkermotoren.com

West China - Dunkermotoren (Taicang) Co.,Ltd.

Chongqing Representative Office · Room 25-2,

D Building, Wanda Piazza Commercial Apartment, No.8

JiangNan Road NanAn District Chongqing

Tel: +86 23-6280 0974 · Fax: +86 23-6280 0974

Email: sales.cn@dunkermotoren.com

Czech Republik

Schmachtl CZ s.r.o.

Vestec 185 · 25242 Jesenice

Tel. +42 02 44 00 15 00 · Fax +42 02 44 91 07 00

www.schmachtl.cz · office@schmachtl.cz

Denmark

DJ Stork Drives - a branch of DJ Stork Drives AB

Korskildelund 6 · 2670 Greve

Tel. +45 3691 5251 · Fax: +45 8 635 60-01

www.storkdrives.dk · per.nielsen@storkdrives.dk

Finland

Wexon OY

Juhanilantie 4 · 01740 Vantaa

Tel. +358 9 290 440 · Fax +358 9 290 44100

www.wexon.fi · wexon@wexon.com

France

Dunkermotoren France S.A.S.

Bâtiment le Cobalt

470 Route du Tilleul · 69270 Cailloux sur Fontaines

Tel. +33 472 29 22 90 · Fax +33 474 70 73 48

sales.fr@dunkermotoren.com

Great Britain

Dunkermotoren UK Ltd.

Kingfisher House · Suite 2 · Rowhams Lane

North Baddesley · Southampton · Hants · SO52 9LP

Tel. +44 23807 33509 · Fax +44 23807 34237

sales.uk@dunkermotoren.com

Email: peter.lawton@dunkermotoren.com

India

Ametek Instruments India Private Limited

1st Floor, Left Wing · Prestige Featherlite Tech Park

Plot # 148 · EPIP II Phase · Whitefield

Bengaluru - 560 066. Karnataka, India

Tel. +91 80 6782 3200 · Fax +91 80 6782 3232

rajkumar.n@dunkermotoren.com

Italy

Dunkermotoren Italia s.r.l.

CORSO Sempione, 221 · I-20025 Legnano MI

Tel. +39 0331-596165 · Fax +39 0331-455086

sales.it@dunkermotoren.com

Korea

Dunkermotoren Korea Ltd.

Parkview 19th, 1908-Ho, #6, Jeongja-dong,

Bundang-gu, Seongnam-si, Gyeonggi-do, 463-863

Tel. +82 31 719 0033 · Fax +82 31 719 0134

junghoon.myoung@dunkermotoren.com

Netherlands

ERIKS Aandrijftechniek bv

Broeikweg 25 · 2871 RM Schoonhoven

Tel. +31 182 30 34 56 · Fax +31 182 38 69 20

www.eriks-at.nl · info.schoonhoven@eriks-at.nl

Norway

DJ Stork Drives - a branch of DJ Stork Drives AB

Storgata 15 · NO-2750 Gran

Tel. +47 6160 9492 · Fax. +47 6717 6401

www.storkdrives.no · arve.stensrud@storkdrives.no

Poland

P.H.P. Wobit E.K.J. Ober S.C.

UL. Gruszkowa 4

61-474 Poznan

Tel. +48 61 8350-800 · Fax -704

www.wobit.com.pl · wobit@wobit.com.pl

Slovakia

Schmachtl SK, s.r.o.

Valchárska 3 · 82109 Bratislava

Tel. +421 2 582756-00 · Fax -01

www.schmachtl.sk · office@schmachtl.sk

Spain

Elmeq S.L.

(Gran Via Center) · C/Vilamarí 50, 3º A y B

08015 Barcelona

Tel. +34 93 422 70 33 · Fax +34 93 432 36 60

www.elmeq.es · contacto@elmeq.es

Sweden

DJ Stork Drives AB

Box 1158 · Strandväg 116

SE-171 54 Solna

Tel. +46 8 635 60-00 · Fax -01

www.storkdrives.se · info@storkdrives.se

Switzerland

Dunkermotoren

Rolf Leitner - Sales Representative Switzerland

Tel. +41 44 799 17-71 · Fax-75

rolf.leitner@dunkermotoren.com

Turkey

Femsan

Harmandere Mah. Tasocak

Yolu No.8 · 81520 Kurtkoy - Pendik - İstanbul

Tel. +90 216 482 48 44 · Fax +90 216 482 50 52

www.femsan.com · info@femsan.com

United States of America

Dunkermotoren USA Inc.

Headquarters

2511 Technology Drive, Suite #105

Elgin, IL 60124

Tel. +1 224 293 1300 · Fax +1 224 293 1301

www.dunkermotor.com · info@dunkermotor.com

US Mid West and South East regions

2511 Technology Drive, Suite #105

Elgin, IL 60124

Tel. +1 224 293 1300 · Fax +1 224 293 1301

www.dunkermotor.com · info@dunkermotor.com

US North East region

18 Columbine Lane

Kings Park, NY 11754

Tel. +1 631 724 1701 · www.dunkermotor.com

Kenneth.Remis@dunkermotoren.com

US West Coast region

2715W 180th Street

Torrance, CA 90504

Tel. +1 310 323 1996 · www.dunkermotor.com

Dee.Chatterjee@dunkermotoren.com